Esercitazione 03

25 ottobre 2024

Dinamica

Evoluzione nella rappresentazione di Heisenberg

Nella rappresentazione di Heisenberg sono gli operatori e non gli stati ad evolvere. Applicando un operatore su uno stato che evolve si ottiene

$$\mathbf{A}_{S} |v(t)\rangle_{S} = \mathbf{A}_{S} \mathbf{U}(t) |v(0)\rangle_{S} = |u(t)\rangle_{S} = \mathbf{U}(t) |u(0)\rangle_{S},$$

che, moltiplicando a sinistra per $\mathbf{U}^{\dagger}\left(t\right)$, diventa

$$\mathbf{U}^{\dagger}(t) \mathbf{A}_{S} \mathbf{U}(t) |v(0)\rangle = |u(0)\rangle,$$

ossia l'azione dell'operatore in rappresentazione di Heisenberg è

$$\mathbf{A}_{H}\left(t\right) = \mathbf{U}^{\dagger}\left(t\right) \mathbf{A}_{S} \mathbf{U}\left(t\right),$$

avente come input e output i due stati iniziali indipendenti dal tempo (rappresentazione di Heisenberg degli stati)

$$\mathbf{A}_{H}(t)|v\rangle_{H}=|u\rangle_{H}.$$

L'equivalenza di queste due rappresentazioni è evidente anche nel calcolo dei valori medi

$$\langle \mathbf{A}_{S} \rangle = \langle \psi(t) | \mathbf{A}_{S} | \psi(t) \rangle = \langle \psi(0) | \mathbf{U}^{\dagger}(t) \mathbf{A}_{S} \mathbf{U}(t) | \psi(0) \rangle = \langle \psi(0) | \mathbf{A}_{H}(t) | \psi(0) \rangle = \langle \mathbf{A}_{H} \rangle.$$

Più in generale, gli operatori potrebbero avere una dipendenza parametrica dal tempo anche in rappresentazione di Schroedinger, in questo caso

$$\mathbf{A}_{H}(t) = \mathbf{U}^{\dagger}(t) \, \mathbf{A}_{S}(t) \, \mathbf{U}(t) \,.$$

• L'evoluzione degli operatori è data da

$$\frac{d}{dt}\mathbf{A}_{H}(t) = \dot{\mathbf{U}}^{\dagger}(t)\mathbf{A}_{S}(t)\mathbf{U}(t) + \mathbf{U}^{\dagger}(t)\mathbf{A}_{S}(t)\dot{\mathbf{U}}(t) + \mathbf{U}^{\dagger}(t)\dot{\mathbf{A}}_{S}(t)\mathbf{U}(t)$$

$$\frac{d}{dt}\mathbf{A}_{H}(t) = \frac{i}{\hbar}\mathbf{U}^{\dagger}(t)[\mathbf{H}(t),\mathbf{A}_{S}(t)]\mathbf{U}(t) + \mathbf{U}^{\dagger}(t)\dot{\mathbf{A}}_{S}(t)\mathbf{U}(t)$$

 $\bullet\,$ Nel caso in cui ${\bf A}_S$ e ${\bf H}$ sono indipendenti dal tempo si ottiene

$$\frac{d}{dt}\mathbf{A}_{H}\left(t\right) = \frac{i}{\hbar}\left[\mathbf{H}, \mathbf{A}_{H}\left(t\right)\right].$$

• Notare che se

$$[\mathbf{H}, \mathbf{A}_S] = 0,$$

allora

$$\mathbf{A}_{H}\left(t\right) =\mathbf{A}_{S},$$

ossia $\mathbf{A}_S = \mathbf{A}_H$ è una quantità conservata.

• Data un'Hamiltoniana di singola particella in un potenziale si ha

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} + \mathbf{V}(\mathbf{x}),$$

$$[\mathbf{H}, \mathbf{x}] = \frac{1}{2m} [\mathbf{p}^2, \mathbf{x}] = \frac{\mathbf{p}}{m} [\mathbf{p}, \mathbf{x}] = -i \frac{\hbar}{m} \mathbf{p},$$

per calcolare

$$\left[\mathbf{H},\mathbf{p}\right]=\left[\mathbf{V}\left(\mathbf{x}\right),\mathbf{p}\right],$$

possiamo sviluppare in serie di potenze il potenziale

$$\mathbf{V}\left(\mathbf{x}\right) = \sum_{n} v_{n} \mathbf{x}^{n},$$

e notare che il commutatore fra l'impulso e una potenza intera della posizione è

$$[\mathbf{x}^{n}, \mathbf{p}] = \mathbf{x} [\mathbf{x}^{n-1}, \mathbf{p}] + [\mathbf{x}, \mathbf{p}] \mathbf{x}^{n-1} =$$

$$= \mathbf{x}^{2} [\mathbf{x}^{n-2}, \mathbf{p}] + \mathbf{x} [\mathbf{x}, \mathbf{p}] \mathbf{x}^{n-2} + [\mathbf{x}, \mathbf{p}] \mathbf{x}^{n-1} =$$

$$= \dots = n \mathbf{x}^{n-1} i \hbar$$

per cui

$$\left[\mathbf{V}\left(\mathbf{x}\right),\mathbf{p}\right]=i\hbar\mathbf{V}'\left(\mathbf{x}\right).$$

Le equazioni del moto per gli operatori in rappresentazione di Heisenberg sono quindi equivalenti a quelle classiche

$$\dot{\mathbf{x}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{x} \right] = \frac{\mathbf{p}}{m}$$

$$\dot{\mathbf{p}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{p} \right] = -\mathbf{V}' \left(\mathbf{x} \right).$$

• Per i valori medi vale il Teorema di Ehrenfest

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{x} \rangle = \frac{\langle \mathbf{p} \rangle}{m}$$

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{p} \rangle = -\left\langle \frac{dV}{dx} \left(\mathbf{x} \right) \right\rangle$$

Operatore di parità

Si definisce a partire dall'azione sugli autostati della posizione

$$\begin{split} \Pi \left| x \right\rangle &= \left| -x \right\rangle, \\ \Pi \left| \psi \right\rangle &= \int dx i \, \psi \left(x' \right) \Pi \left| x' \right\rangle = \int dx' \, \psi \left(x' \right) \left| -x' \right\rangle, \\ \left\langle x | \Pi | \psi \right\rangle &= \psi \left(-x \right). \end{split}$$

L'operatore di parità è hermitiano, infatti

$$\langle \phi | \Pi | \psi \rangle = \int dx' \, \phi^* \left(x' \right) \psi \left(-x' \right),$$

$$\langle \phi | \Pi | \psi \rangle^* = \int dx' \, \phi \left(x' \right) \psi^* \left(-x' \right) = \int dx \, \phi \left(-x \right) \psi^* \left(x \right) = \langle \psi | \Pi | \phi \rangle.$$

Inoltre, dalla proprietà

$$\Pi^2 = \mathbf{I}$$
,

segue che Π è unitario

$$\Pi^{\dagger} = \Pi^{-1} = \Pi.$$

e che ha autovalori

$$\lambda = \pm 1$$
.

corrispondenti ad autofunzioni pari e dispari

$$\Pi |\psi_p\rangle = |\psi_p\rangle \,,$$

$$\Pi |\psi_d\rangle = -|\psi_d\rangle \,.$$

Azione sugli operatori:

$$\mathbf{A}' = \Pi \mathbf{A} \Pi$$

$$\langle x|\Pi\mathbf{x}\Pi|\psi\rangle = \langle -x|\mathbf{x}\Pi|\psi\rangle = \int dx' \, \langle -x|\mathbf{x}\Pi|x'\rangle \, \psi \, (x') =$$

$$= -\int dx' \, x \, \langle -x| - x'\rangle \, \psi \, (x') = -\int dx' \, x \delta \, (x - x') \, \psi \, (x') =$$

$$= -x\psi \, (x) = -\langle x|\mathbf{x}|\psi\rangle$$

quindi

$$\Pi \mathbf{x} \Pi = -\mathbf{x}.$$

$$\{\mathbf{x}, \Pi\} = 0$$

$$\Pi \mathbf{x}^2 \Pi = \Pi \mathbf{x} \Pi \Pi \mathbf{x} \Pi = \mathbf{x}^2$$

$$[\mathbf{x}^2, \Pi] = 0$$

$$\langle x|\Pi\mathbf{p}\Pi|\psi\rangle = \langle -x|\mathbf{p}\Pi|\psi\rangle = \int ds \, \langle -x|\mathbf{p}|-s\rangle \, \psi \, (s) =$$

$$= -i\hbar \int ds \, \delta' \, (-x+s) \, \psi \, (s) = i\hbar \psi' \, (x) = -\langle x|\mathbf{p}|\psi\rangle \, .$$

$$\Pi\mathbf{p}\Pi = -\mathbf{p}.$$

$$\{\mathbf{p},\Pi\} = 0.$$

$$[\mathbf{p}^2,\Pi] = 0$$

Esercizi svolti a lezione

Esercizio 1. Studiare per una particella 1D sottoposta a una forza costante le equazioni del moto degli operatori in rappresentazione di Heisenberg e dei relativi valori medi.

Sol: Una forza costante F corrisponde a un'energia potenziale $V\left(\mathbf{x}\right)=-F\mathbf{x}$

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} - F\mathbf{x},$$

da cui si ricava

$$\dot{\mathbf{x}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{x} \right] = \frac{\mathbf{p}}{m},$$

$$\dot{\mathbf{p}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{p} \right] = F \mathbf{I},$$

$$\mathbf{p}\left(t\right) = \mathbf{p}\left(0\right) + \mathbf{I}Ft,$$

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}(0) + \frac{\mathbf{p}(0)}{m}t + \mathbf{I}\frac{F}{2m}t^{2}.$$

Valori medi:

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{x} \rangle = \frac{\langle \mathbf{p} \rangle}{m},$$

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{p} \rangle = +F,$$

$$\langle \mathbf{p}(t) \rangle = \langle \mathbf{p}(0) \rangle + Ft,$$

$$\left\langle \mathbf{x}\left(t\right)\right\rangle =\left\langle \mathbf{x}\left(0\right)\right\rangle +\frac{\left\langle \mathbf{p}\left(0\right)\right\rangle }{m}t+\frac{F}{2m}t^{2}.$$

Esercizio 2. Studiare per una particella 1D con un'energia potenziale $V \propto \mathbf{x}^4$ le equazioni del moto degli operatori in rappresentazione di Heisenberg e dei relativi valori medi. Confrontare con l'analogo caso classico.

Sol:

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} + \gamma \mathbf{x}^4,$$

$$\dot{\mathbf{x}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{x} \right] = \frac{\mathbf{p}}{m},$$

$$\dot{\mathbf{p}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{p} \right] = -3\gamma \mathbf{x}^3.$$

Valori medi:

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{x} \rangle = \frac{\langle \mathbf{p} \rangle}{m},$$

$$\frac{d}{dt} \left\langle \mathbf{p} \right\rangle = -3\gamma \left\langle \mathbf{x}^3 \right\rangle.$$

Notare che in questo caso, le equazioni per i valori medi differiscono dal caso classico perché $\langle \mathbf{x}^3 \rangle \neq \langle \mathbf{x} \rangle^3$.

Esercizio 3. Date le due osservabili

$$\mathbf{A} = \hbar \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{B} = \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}.$$

- 1. Dire se sono compatibili
- 2. Trovarne autovalori e autovettori

$$\mathbf{A} | A \pm \rangle = a_{+} | A \pm \rangle$$

$$\mathbf{B} | B \pm \rangle = b_{\pm} | B \pm \rangle$$

3. Partendo dallo stato iniziale

$$|\psi_1\rangle = |A+\rangle$$
,

viene misurato A, che risultato si ottiene? Qual è lo stato dopo la misura?

- 4. Successivamente viene misurato **B**. Che risultati e con quale probabilità si possono ottenere? Supponendo di aver ottenuto il risultato b_+ , si misura nuovamente **A**. Quali sono i possibili risultati e con quale probabilità si ottengono?
- 5. A partire dallo stato

$$|\psi_2\rangle = \frac{1}{\sqrt{3}} \left(\sqrt{2} |A+\rangle + |A-\rangle\right)$$

calcolare:

$$\langle \mathbf{A} \rangle$$
, $\langle \Delta \mathbf{A}^2 \rangle$, $\langle \mathbf{B} \rangle$, $\langle \Delta \mathbf{B}^2 \rangle$.

6. Sempre a partire da $|\psi_2\rangle$, si effettuano, una di seguito all'altra, le misure di **A**, **B** e di nuovo **A**. Qual è la probabilità di ottenere come risultato finale a_+ ?

Sol: In termini di matrici di Pauli

$$\mathbf{A} = \hbar \sigma_z, \ \mathbf{B} = \hbar \frac{\sigma_x + \sigma_z}{\sqrt{2}}.$$

1. Le grandezze non sono compatibili infatti

$$[\mathbf{A}, \mathbf{B}] = \frac{\hbar^2}{\sqrt{2}} [\sigma_z, \sigma_x] = i \frac{\hbar^2}{\sqrt{2}} \sigma_y \neq 0.$$

2. Entrambe le matrici hanno autovalori $a_{\pm} = b_{\pm} = \pm \hbar$. La matrice **A** è già diagonale quindi utilizziamo $|A\pm\rangle$ come base canonica. Gli autostati di **B** sono

$$|B+\rangle = \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[\left(1+\sqrt{2}\right) |A+\rangle + |A-\rangle \right]$$

$$|B-\rangle = \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[|A+\rangle - \left(1+\sqrt{2}\right)|A-\rangle \right].$$

Invertendo

$$|A+\rangle = \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[\left(1+\sqrt{2}\right) |B+\rangle + |B-\rangle \right]$$

$$|A-\rangle = \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[|B+\rangle - \left(1+\sqrt{2}\right)|B-\rangle \right].$$

- 3. Una misura di $\bf A$ sullo stato $|\psi_1\rangle$ dà come risultato a_+ con probabilità 1. La misura non cambia lo stato.
- 4. La misura successiva di ${\bf B}$ dà b_+ con probabilità

$$P(b_{+}) = p = \frac{3 + 2\sqrt{2}}{4 + 2\sqrt{2}}, \ P(b_{-}) = q = 1 - p = \frac{1}{4 + 2\sqrt{2}}.$$

Supponendo che il risultato della misura sia b_+ il sistema si proietta nello stato

$$|B+\rangle = \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[\left(1 + \sqrt{2} \right) |A+\rangle + |A-\rangle \right],$$

quindi una misura di ${\bf A}$ dà come risultato a_+ con probabilità $p_+=p$ e a_- con probabilità $p_-=q$.

5. Medie

$$\langle \psi_2 | \mathbf{A} | \psi_2 \rangle = \frac{\hbar}{3},$$

$$\langle \psi_2 | \mathbf{A}^2 | \psi_2 \rangle = \hbar^2,$$

$$\langle \psi_2 | \Delta \mathbf{A}^2 | \psi_2 \rangle = \frac{8\hbar^2}{9}.$$

$$\langle \psi_2 | \mathbf{B} | \psi_2 \rangle = \frac{\hbar}{\sqrt{6}} \langle \psi_2 | \left(\left(1 + \sqrt{2} \right) | A + \right) - \left(1 - \sqrt{2} \right) | A - \right) \right) = \hbar \frac{1 + 2\sqrt{2}}{\sqrt{6}} = \hbar \frac{\sqrt{2} + 4}{6},$$

$$\langle \psi_2 | \mathbf{B}^2 | \psi_2 \rangle = \hbar^2,$$

$$\langle \psi_2 | \Delta \mathbf{B}^2 | \psi_2 \rangle = \frac{\hbar^2 \left(9 - 4\sqrt{2} \right)}{18}.$$

6. A seguito della prima misura i possibili risultati hanno probabilità

$$P_1(a_+) = \frac{2}{3}, \ P_1(a_-) = \frac{1}{3},$$

con possibili stati finali

$$\begin{split} |A+\rangle &= \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[\left(1+\sqrt{2}\right) |B+\rangle + |B-\rangle \right] \\ |A-\rangle &= \frac{1}{\sqrt{4+2\sqrt{2}}} \left[|B+\rangle - \left(1+\sqrt{2}\right) |B-\rangle \right]. \end{split}$$

Le probabilità dei possibili risultati della seconda misura sono

$$P(b_{+}|A+) = p = \frac{3+2\sqrt{2}}{4+2\sqrt{2}}, \ P(b_{+}|A-) = q = \frac{1}{4+2\sqrt{2}},$$

$$P(b_{-}|A+) = q, \ P(b_{-}|A-) = p,$$

$$P_{2}(b_{+}) = P(b_{+}|A+) P_{1}(a_{+}) + P(b_{+}|A-) P_{1}(a_{-}) = \frac{2p+q}{3},$$

$$P_{2}(b_{-}) = P(b_{-}|A+) P_{1}(a_{+}) + P(b_{-}|A-) P_{1}(a_{-}) = \frac{2q+p}{3},$$

Dopo la terza misura si ottiene a_+ o a_- con probabilità totale

$$P(a_{+}|B+) = p, \ P(a_{+}|B-) = q, \ P(a_{-}|B+) = q, \ P(a_{-}|B-) = p,$$

$$P_{3}(a_{+}) = P(a_{+}|B+) P_{2}(b_{+}) + P(a_{+}|B-) P_{2}(b_{-}) =$$

$$= p \frac{2p+q}{3}, +q \frac{2q+p}{3} = \frac{2(p^{2}+pq+q^{2})}{3} = \frac{p^{2}+q^{2}+1}{3}$$

$$P_{3}(a_{-}) = P(a_{-}|B+) P_{2}(b_{+}) + P(a_{-}|B-) P_{2}(b_{-})$$

$$= q \frac{2p+q}{3}, +p \frac{2q+p}{3} = \frac{4pq+q^{2}+p^{2}}{3} = \frac{2pq+1}{3}$$

Esercizio 4. Buca infinita (solo iniziato). Data una particella di massa m in una dimensione sottoposta al potenziale

$$V(x) = \begin{cases} 0 & \text{se } -\frac{L}{2} \le x \le \frac{L}{2} \\ \infty & \text{altrove} \end{cases},$$

calcolare spettro e autostati dell'Hamiltoniana.

Sol: Per studiare l'equazione di Scroedinger indipendente dal tempo

$$\left(-\frac{\hbar^{2}}{2m}\frac{d^{2}}{dx^{2}}+U\left(x\right)\right)\psi\left(x\right)=E\psi\left(x\right),$$

Notiamo che la funzione d'onda deve essere diversa da zero soltanto per $-\frac{L}{2} \le x \le \frac{L}{2}$. In tale regione

$$\psi(x) = Ae^{ikx} + Be^{-ikx}$$

con $k = \frac{\sqrt{2Em}}{\hbar}$. Inoltre, per simmetria, deve essere $A = \pm B$ ossia le soluzioni sono di due tipi

$$\psi_c\left(x\right) = A\cos kx,$$

$$\psi_s\left(x\right) = A\sin kx.$$

Per trovare gli stati legati, imponiano che

$$\psi\left(-\frac{L}{2}\right) = \psi\left(\frac{L}{2}\right) = 0,$$

ossia

$$\cos k \frac{L}{2} = 0,$$

$$\sin k \frac{L}{2} = 0.$$

La prima è soddisfatta per

$$k = \frac{\pi (2j-1)}{L}, \quad j = 1, 2, 3, \dots$$

la seconda per

$$k = \frac{2j\pi}{L} \quad j = 1, 2, 3, \dots.$$

Le energie sono quindi

$$E_{n} = \frac{\pi^{2} \hbar^{2}}{2} \frac{n^{2}}{L^{2} m}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

$$\psi_{2j-1}(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \cos \frac{\pi (2j-1)}{L} x,$$

$$\psi_{2j}(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin \frac{2\pi j}{L} x.$$

Lo stesso problema si poteva studiare nel caso di buca non simmetrica

$$V\left(x\right) = \begin{cases} 0 & \text{se } 0 \le x \le L \\ \infty & \text{altrove} \end{cases}.$$

Ovviamente si tratta soltanto di una traslazione di coordinate

$$\phi_{2j}(x) = \psi_{2j}\left(x - \frac{L}{2}\right) = \sqrt{\frac{2}{L}}\cos\left(\frac{\pi(2j-1)}{L}x - \frac{\pi}{2}(2j-1)\right) = (-1)^{j+1}\sqrt{\frac{2}{L}}\sin\frac{\pi(2j-1)}{L}x$$

$$\phi_{2j+1}(x) = \psi_{2j+1}\left(x - \frac{L}{2}\right) = \sqrt{\frac{2}{L}}\sin\left(\frac{2\pi j}{L}x - \pi j\right) = (-1)^{j}\sqrt{\frac{2}{L}}\sin\frac{2\pi j}{L}x,$$

data l'arbitrarietà della fase possiamo riassumere il tutto in

$$\phi_n(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \sin \frac{n\pi}{L} x.$$

Compiti per casa

Esercizio 5. Studiare per una particella 1D sottoposta a una forza elastica le equazioni del moto degli operatori in rappresentazione di Heisenberg e dei relativi valori medi.

Sol: Energia potenziale elastica: $V(\mathbf{x}) = \frac{k}{2}\mathbf{x}^2$.

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{p}^2}{2m} + \frac{k}{2}\mathbf{x}^2,$$

$$\dot{\mathbf{x}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{x} \right] = \frac{\mathbf{p}}{m},$$

$$\dot{\mathbf{p}} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{p} \right] = -k\mathbf{x}.$$

La soluzione dell'equazione del moto è il moto armonico con frequenza $\omega = \sqrt{\frac{k}{m}}$

$$\mathbf{x}(t) = \mathbf{x}(0)\cos\omega t + \frac{1}{m\omega}\mathbf{p}(0)\sin\omega t,$$

$$\mathbf{p}(t) = \mathbf{p}(0)\cos\omega t - \omega m\mathbf{x}(0)\sin\omega t,$$

Valori medi:

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{x} \rangle = \frac{\langle \mathbf{p} \rangle}{m},$$

$$\frac{d}{dt} \langle \mathbf{p} \rangle = -k \langle \mathbf{x} \rangle,$$

$$\langle \mathbf{x} (t) \rangle = \langle \mathbf{x} (0) \rangle \cos \omega t + \frac{\langle \mathbf{p} (0) \rangle}{m \omega} \sin \omega t,$$

$$\langle \mathbf{p} (t) \rangle = \langle \mathbf{p} (0) \rangle \cos \omega t - m \omega \langle \mathbf{x} (0) \rangle \sin \omega t.$$

Esercizio 6. Studiare l'evoluzione del pacchetto gaussiano per una particella libera in rappresentazione di Heisenberg. In particolare calcolare, $\langle \mathbf{x}_H(t) \rangle$, $\langle \mathbf{p}_H(t) \rangle$, $\langle \Delta^2 \mathbf{x}_H(t) \rangle$, $\langle \Delta^2 \mathbf{p}_H(t) \rangle$ e $\langle \mathbf{T}_H(t) \rangle$. Considerare il caso in cui la fase del pacchetto è $\varphi(x) = kx$ (caso balistico).

Sol: Per una particella libera

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{p}^2}{2m},$$

e l'evoluzione degli operatori posizione e quantità di moto è

$$\dot{\mathbf{p}}_H = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{p}_H \right] = 0,$$

$$\dot{\mathbf{x}}_{H} = \frac{i}{\hbar} \left[\mathbf{H}, \mathbf{x}_{H} \right] = \frac{i}{\hbar 2m} \left[\mathbf{p}_{H}^{2}, \mathbf{x}_{H} \right] = \frac{\mathbf{p}_{H}}{m},$$

con condizioni iniziali

$$\mathbf{p}_{H}(0) = \mathbf{p}, \ \mathbf{x}_{H}(0) = \mathbf{x}.$$

La soluzione è quindi

$$\mathbf{p}_{H}(t) = \mathbf{p},$$
 $\mathbf{x}_{H}(t) = \mathbf{x} + \frac{\mathbf{p}}{m}t.$

Se inizialmente la funzione d'onda è un pacchetto gaussiano

$$\psi\left(x\right) = \left\langle x|\psi\right\rangle = e^{i\varphi\left(x\right)} \frac{1}{\left(2\pi\right)^{\frac{1}{4}} \sqrt{\sigma}} e^{-\frac{\left(x-x_{0}\right)^{2}}{4\sigma^{2}}} = e^{i\varphi\left(x\right)} \sqrt{g\left(x\right)},$$

la quantità di moto media è

$$\langle \mathbf{p}_{H} \rangle = \langle \psi | \mathbf{p}_{H}(t) | \psi \rangle = \langle \psi | \mathbf{p} | \psi \rangle = \hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, g(x) \, \varphi'(x) \,,$$

ossia rimane costante nel tempo, come ci si aspetta. Se $\varphi(x) = kx$ allora $\langle \mathbf{p}_H \rangle = \hbar k$. Il quadrato della quantità di moto è anch'esso una quantità conservata e (vedi esercizio sul pacchetto gaussiano)

$$\langle \mathbf{p}_{H}^{2} \rangle = \langle \mathbf{p}^{2} \rangle = \langle \mathbf{p} \rangle^{2} + \sigma_{p}^{2} = \hbar^{2} \left(\int_{-\infty}^{\infty} dx \, g(x) \, \varphi'(x) \right)^{2} + \frac{\hbar^{2}}{4\sigma^{2}},$$

e la varianza non cambia nel tempo. Se $\varphi(x) = kx$ allora $\langle \mathbf{p}_H^2 \rangle = \hbar^2 k^2 + \sigma_p^2$. La posizione media è

$$\langle \mathbf{x}_{H} \rangle = \langle \psi | \mathbf{x}_{H} (t) | \psi \rangle = \langle \psi | \mathbf{x} | \psi \rangle + \langle \psi | \mathbf{p} | \psi \rangle \frac{t}{m} =$$

$$= x_{0} + \frac{t}{m} \hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, g(x) \, \varphi'(x) \,,$$

se $\varphi(x) = kx$ si sposta linearmente nel tempo

$$\langle \mathbf{x}_H(t) \rangle = x_0 + \frac{\hbar k}{m} t.$$

Per studiare le fluttuazioni utilizziamo

$$\mathbf{x}_{H}^{2}\left(t\right)=\mathbf{x}^{2}+\frac{\mathbf{p}\mathbf{x}+\mathbf{x}\mathbf{p}}{m}t+\frac{\mathbf{p}^{2}}{m^{2}}t^{2}=\mathbf{x}^{2}+\frac{2\mathbf{x}\mathbf{p}-i\hbar}{m}t+\frac{\mathbf{p}^{2}}{m^{2}}t^{2}.$$

$$\begin{split} \langle \psi | \mathbf{x} \mathbf{p} | \psi \rangle &= -i\hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, x \psi^* \left(x \right) \psi' \left(x \right) = \\ &= \hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, x \varphi' \left(x \right) g \left(x \right) - i \frac{\hbar}{2} \int_{-\infty}^{\infty} dx \, x g' \left(x \right) = \\ &= \hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, x \varphi' \left(x \right) g \left(x \right) - i \frac{\hbar}{2} \left[x g \left(x \right) \right]_{-\infty}^{\infty} + i \frac{\hbar}{2} = \\ &= \hbar \int_{-\infty}^{\infty} dx \, x \varphi' \left(x \right) g \left(x \right) + i \frac{\hbar}{2}, \end{split}$$

$$\begin{split} \left\langle \mathbf{x}_{H}^{2}\left(t\right)\right\rangle &=\left\langle \mathbf{x}^{2}\right\rangle +\frac{2\left\langle \mathbf{x}\mathbf{p}\right\rangle -i\hbar}{m}t+\frac{\left\langle \mathbf{p}^{2}\right\rangle }{m^{2}}t^{2}=\\ &=\sigma^{2}+x_{0}^{2}+\frac{2\hbar t}{m}\int_{-\infty}^{\infty}dx\,x\varphi'\left(x\right)g\left(x\right)+\frac{\hbar^{2}}{m}t^{2}\left(\int_{-\infty}^{\infty}dx\,g\left(x\right)\varphi'\left(x\right)\right)^{2}+\frac{\hbar^{2}}{4\sigma^{2}m^{2}}t^{2},\\ &\left\langle \Delta^{2}\mathbf{x}\left(t\right)\right\rangle &=\left\langle \mathbf{x}_{H}^{2}\left(t\right)\right\rangle -\left\langle \mathbf{x}_{H}\left(t\right)\right\rangle ^{2}=\\ &=\sigma^{2}+\frac{2\hbar t}{m}\int_{-\infty}^{\infty}dx\,\left(x-x_{0}\right)\varphi'\left(x\right)g\left(x\right)+\frac{\hbar^{2}}{4\sigma^{2}m^{2}}t^{2}. \end{split}$$

Se $\varphi(x) = kx$

$$\left\langle \Delta^{2}\mathbf{x}\left(t\right)\right\rangle =\sigma^{2}+\frac{\hbar^{2}}{4\sigma^{2}m^{2}}t^{2}.$$

L'energia cinetica media è

$$\langle \mathbf{T}_{H}(t) \rangle = \frac{\langle \mathbf{p}^{2} \rangle}{2m} = \frac{\hbar^{2}}{2m} \left(\int_{-\infty}^{\infty} dx \, g(x) \, \varphi'(x) \right)^{2} + \frac{\hbar^{2}}{8\sigma^{2}m^{2}},$$

se $\varphi(x) = kx$

$$\langle \mathbf{T} \rangle = \frac{\hbar^2 k^2}{2m} + \frac{\hbar^2}{8\sigma^2 m^2}$$

notare che essa è diversa da zero anche se k = 0 (fluttuazioni quantistiche). La densità di probabilità della quantità di moto è (vedi esercizio sul pacchetto gaussiano) è

$$\rho\left(p\right) = \left|\phi\left(p\right)\right|^{2} = \frac{\sqrt{2}\sigma}{\sqrt{\pi}\hbar}e^{-\frac{2\sigma^{2}(p-\hbar k)^{2}}{\hbar^{2}}},$$

gli autovalori dell'Hamiltoniana (le energie del sistema) sono

$$E\left(p\right) = \frac{p^2}{2m},$$

per cui la densità di probabilità dell'energia è

$$\begin{split} \tilde{\rho}\left(E\right) &= \int_{-\infty}^{\infty} dp \, \rho\left(p\right) \delta\left(E - \frac{p^2}{2m}\right) = \int_{-\infty}^{\infty} dp \, \rho\left(p\right) \frac{\delta\left(p - \sqrt{2mE}\right)}{\sqrt{\frac{2E}{m}}} + \int_{-\infty}^{\infty} dp \, \rho\left(p\right) \frac{\delta\left(p + \sqrt{2mE}\right)}{\sqrt{\frac{2E}{m}}} = \\ &= \sqrt{\frac{m}{\pi}} \frac{\sigma}{\hbar} \frac{1}{\sqrt{E}} \left(e^{-\frac{2\sigma^2(\sqrt{2mE} - \hbar k)^2}{\hbar^2}} + e^{-\frac{2\sigma^2(\sqrt{2mE} + \hbar k)^2}{\hbar^2}}\right) = 2\sqrt{\frac{m}{\pi}} \frac{\sigma}{\hbar} e^{-2\sigma^2 k^2} e^{-\frac{4\sigma^2 mE}{\hbar^2}} \frac{\cosh\frac{4\sigma^2 k\sqrt{2mE}}{\hbar}}{\sqrt{E}} = \\ &= \frac{m}{\sigma_p^2} \sqrt{\frac{1}{\pi}} e^{-\frac{\hbar^2 k^2}{2\sigma_p^2}} e^{-\frac{mE}{\sigma_p^2}} \frac{\cosh\frac{\hbar k\sqrt{2mE}}{\sigma_p^2}}{\frac{\sqrt{mE}}{\sigma_p}} \end{split}$$

Esercizio 7. Data l'equazione di Schroedinger per una particella libera 1D

$$i\hbar\frac{\partial}{\partial t}\psi\left(x,t\right)=-\frac{\hbar^{2}}{2m}\frac{\partial^{2}}{\partial x^{2}}\psi\left(x,t\right),\label{eq:eq:energy_energy}$$

- 1. determinare le condizioni generali che devono soddisfare il modulo e la fase di $\psi = \rho(x,t) e^{i\theta(x,t)}$.
- 2. Prendendo il caso particolare dell'onda piana $\psi = \rho e^{i(kx \omega t)}$, determinare la relazione di dispersione $\omega(k)$.

Sol: L'equazione di Schroedinger si può scrivere come

$$i\left(\dot{\rho}+i\dot{\theta}\rho\right)e^{i\theta} = -\frac{\hbar}{2m}\frac{d}{dx}\left(\rho'+i\theta'\rho\right)e^{i\theta} = -\frac{\hbar}{2m}\left(\rho''+i\theta''\rho+2i\theta'\rho'-\theta'^2\rho\right)e^{i\theta},$$
$$i\dot{\rho}-\dot{\theta}\rho = -\frac{\hbar}{2m}\left(\rho''+i\theta''\rho+2i\theta'\rho'-\theta'^2\rho\right),$$

separando parte reale e immaginaria

$$\begin{split} \dot{\theta}\rho &= \frac{\hbar}{2m} \left(\rho^{\prime\prime} - \theta^{\prime2} \rho \right), \\ \dot{\rho} &= -\frac{\hbar}{2m} \left(\theta^{\prime\prime} \rho + 2\theta^{\prime} \rho^{\prime} \right)^{\prime}. \end{split}$$

Per l'onda piana le equazioni danno luogo alla legge di dispersione

$$\omega = \frac{\hbar}{2m}k^2.$$

Esercizio 8. Lo stato $\psi(x)$ è pari al tempo t = 0. Lo sarà anche al tempo t > 0? Discutere in quali casi ciò accade.

Sol: In generale l'evoluzione non mantiene la parità della funzione d'onda tuttavia se l'Hamiltoniana commuta con l'operatore di parità le su autofunzioni possono essere divise in funzioni pari e dispari

$$\mathbf{H} |\phi_n^p\rangle = E_n^p |\phi_n^p\rangle,$$
$$\mathbf{H} |\phi_n^d\rangle = E_n^d |\phi_n^d\rangle.$$

Lo stato iniziale può essere quindi espanso in una combinazione delle sole autofunzioni pari

$$|\psi(t=0)\rangle = \sum_{n} c_n |\phi_n^p\rangle,$$

e in questo caso esso evolve mantenendo la sua parità

$$|\psi(t)\rangle = \sum_{n} c_{n} e^{-i\frac{E_{n}^{p}}{\hbar}t} |\phi_{n}^{p}\rangle.$$