

## Esercitazione 08

29 novembre 2024

## Composizione del momento angolare

Per due gradi di libertà indipendenti di momento angolare  $\vec{\mathbf{L}}_1$  e  $\vec{\mathbf{L}}_2$  il commutatore fra le componenti è nullo

$$[\mathbf{L}_1^j, \mathbf{L}_2^k] = 0,$$

di conseguenza gli operatori  $\mathbf{L}_1^2, \mathbf{L}_2^2, \mathbf{L}_1^z, \mathbf{L}_2^z$  commutano fra di loro. Il momento angolare totale è dato dalla somma dei due momenti angolari

$$\vec{\mathbf{L}} = \vec{\mathbf{L}}_1 + \vec{\mathbf{L}}_2,$$

e si può vedere facilmente che soddisfa le regole di commutazione del momento angolare

$$[\mathbf{L}^j, \mathbf{L}^k] = [\mathbf{L}_1^j, \mathbf{L}_1^k] + [\mathbf{L}_2^j, \mathbf{L}_2^k] = i\hbar\epsilon_{j,k,m}(\mathbf{L}_1^m + \mathbf{L}_2^m) = i\hbar\epsilon_{j,k,m}\mathbf{L}^m.$$

Ne consegue che

$$[\mathbf{L}^2, \mathbf{L}^z] = 0,$$

ma anche

$$[\mathbf{L}_j^2, \mathbf{L}^z] = [\mathbf{L}_j^2, \mathbf{L}_j^z] = 0,$$

$$[\mathbf{L}_j^2, \mathbf{L}^2] = [\mathbf{L}_j^2, \mathbf{L}_1^2 + \mathbf{L}_2^2 + 2(\mathbf{L}_1^x \mathbf{L}_2^x + \mathbf{L}_1^y \mathbf{L}_2^y + \mathbf{L}_1^z \mathbf{L}_2^z)] = 0.$$

Possiamo quindi scegliere due set di operatori indipendenti che commutano CSCO:  $\{\mathbf{L}_1^2, \mathbf{L}_2^2, \mathbf{L}_1^z, \mathbf{L}_2^z\}$  oppure  $\{\mathbf{L}_1^2, \mathbf{L}_2^2, \mathbf{L}^2, \mathbf{L}^z\}$ .

Se fissiamo il valore del quadrato del momento angolare  $l_1$  e  $l_2$  di ciascun grado di libertà, per esempio ponendo  $l_1 \geq l_2$ , i due CSCO individuano due basi complete ortonormali

$$\mathbf{L}_1^2, \mathbf{L}_2^2, \mathbf{L}_1^z, \mathbf{L}_2^z \longrightarrow |l_1, l_2; m_1, m_2\rangle = |m_1, m_2\rangle,$$

$$\mathbf{L}_1^2, \mathbf{L}_2^2, \mathbf{L}^2, \mathbf{L}^z \longrightarrow |l_1, l_2; l, m\rangle = |l, m\rangle.$$

Notare che i vettori della prima base non sono autostati simultanei del secondo CSCO e viceversa, perché

$$[\mathbf{L}^2, \mathbf{L}_j^z] \neq 0.$$

Nel passare da una base all'altra deve valere:

- $m = m_1 + m_2$ . Infatti

$$0 = \langle m_1, m_2 | \mathbf{L}^z - \mathbf{L}_1^z - \mathbf{L}_2^z | l, m \rangle = \hbar(m - m_1 - m_2).$$

- Il valore massimo di  $m$  è  $\bar{m} = l_1 + l_2$  quindi anche il valore massimo di  $l$  è  $\bar{l} = l_1 + l_2$ . Questo significa che

$$|\bar{l}, \bar{m}\rangle = |m_1 = l_1, m_2 = l_2\rangle.$$

- I valori possibili di  $l$  sono quelli nell'intervallo  $l_{\min} \leq l \leq l_1 + l_2$  con  $l_{\min} = |l_1 - l_2|$ . Per vederlo possiamo considerare il cambiamento di base nel sottospazio con  $m, l_1$  e  $l_2$  fissati (per semplicità consideriamo  $m \geq 0$  e, come sopra,  $l_1 \geq l_2$ ). Nella base  $|l, m\rangle$ , dato  $m = \bar{m} - k$ , i possibili stati sono  $d = 1 + s^*$  e corrispondono a  $|\bar{l}, m\rangle, |\bar{l} - 1, m\rangle, \dots, |l - s^*, m\rangle$ , con  $s^* = \min(l - l_{\min}, k)$ . Nella base  $|m_1, m_2\rangle$  gli stati con  $m$  fissato si possono comporre come combinazione lineare degli stati  $|m_1 = l_1 - k + n, m_2 = l_2 - n\rangle$  con  $n = 0, \dots, n^*$  con  $n^* = \min(k, 2l_2)$ . Perché esista una trasformazione fra le due basi si deve avere  $n^* = s^*$  ossia:

- Se  $k \leq 2l_2$  allora  $n^* = k$  quindi  $s^* = k$
- Se  $k > 2l_2$  allora  $n^* = 2l_2$  quindi  $s^* = l - l_{\min} = 2l_2$  da cui deriva che  $l_{\min} = l_1 - l_2$

- I coefficienti del cambiamento di base possono essere scelti reali.

I coefficienti del cambiamento di base vengono detti **coefficienti di Clebsh-Gordan**

$$|l, m\rangle = \sum_{m_1} \langle m_1, m - m_1 | l, m \rangle |m_1, m - m_1\rangle = \sum_{m_1} c_{l,m,m_1} |m_1, m - m_1\rangle$$

e possono essere ricavati nel seguente modo:

- Partiamo da  $l = \bar{l} = l_1 + l_2$  e  $\bar{m} = l_1 + l_2$  dove

$$|\bar{l}, \bar{m}\rangle = |l_1, l_2\rangle.$$

$$|\bar{l}, -\bar{m}\rangle = |-l_1, -l_2\rangle.$$

- Applichiamo gli operatori a scala

$$\mathbf{L}_- |\bar{l}, \bar{m}\rangle = g_1 |\bar{l}, \bar{m} - 1\rangle = (\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-) |l_1, l_2\rangle = \tilde{c}_{1,0}^{(0)} |l_1 - 1, l_2\rangle + \tilde{c}_{1,1}^{(0)} |l_1, l_2 - 1\rangle$$

da cui si ricava

$$|\bar{l}, \bar{m} - 1\rangle = c_{1,0}^{(0)} |l_1 - 1, l_2\rangle + c_{1,1}^{(0)} |l_1, l_2 - 1\rangle. \quad (1)$$

Proseguendo nello stesso modo applicando

$$\mathbf{L}_-^k |\bar{l}, \bar{m}\rangle = (\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-)^k |l_1, l_2\rangle,$$

si ottengono i coefficienti per  $k \leq \bar{m}$

$$|\bar{l}, \bar{m} - k\rangle = \sum_{n=0}^{\min(2l_2, k)} c_{k,n}^{(0)} |l_1 - k + n, l_2 - n\rangle$$

$$|\bar{l}, -\bar{m} + k\rangle = \sum_{n=0}^{\min(2l_2, k)} c_{-k,n}^{(0)} |-l_1 + k - n, -l_2 + n\rangle.$$

- Passiamo a  $l = \bar{l} - 1$  dove

$$|\bar{l} - 1, \bar{m} - 1\rangle = c_{1,0}^{(1)} |l_1 - 1, l_2\rangle + c_{1,1}^{(1)} |l_1, l_2 - 1\rangle,$$

confrontando con (1)

$$\langle \bar{l}, \bar{m} - 1 | \bar{l} - 1, \bar{m} - 1 \rangle = c_{1,0}^{(0)} c_{1,0}^{(1)} + c_{1,1}^{(0)} c_{1,1}^{(1)} = 0,$$

e imponendo la normalizzazione, si ottengono i coefficienti voluti. Si prosegue come sopra applicando gli operatori a scala.

- Proseguendo in questo modo si costruiscono le relazioni

$$|\bar{l} - s, \bar{m} - k\rangle = \sum_{n=0}^{\min(2l_2, k)} c_{k,n}^{(s)} |l_1 - k + n, l_2 - n\rangle$$

$$|\bar{l}, -\bar{m} + k\rangle = \sum_{n=0}^{\min(2l_2, k)} c_{1,-k}^{(s)} |-l_1 + k - n, -l_2 + n\rangle.$$

## Esercizi svolti a lezione

**Esercizio 1.** L'Hamiltoniana di un sistema quantistico è

$$\mathbf{H} = c.$$

Supponendo che il sistema sia in un autostato di  $\mathbf{L}^2$  e di  $\mathbf{L}_x$  con autovalori  $2\hbar^2$  e zero, dopo quanto tempo il sistema si troverà in un autostato di  $\mathbf{L}_y$  con autovalore zero?

**Sol:** Lo stato iniziale è

$$|\psi(0)\rangle = |1, 0\rangle_x.$$

Durante l'evoluzione il sistema rimane in un autostato di  $\mathbf{L}^2$  con  $l = 1$ . Sapendo che gli autovettori di  $\mathbf{L}_x$  sono, nella base degli autostati di  $\mathbf{L}_z$

$$|1, \pm 1\rangle_x = \frac{|1, 1\rangle \pm \sqrt{2}|1, 0\rangle + |1, -1\rangle}{2}, \quad |1, 0\rangle_x = \frac{|1, 1\rangle - |1, -1\rangle}{\sqrt{2}},$$

e gli autovettori di  $\mathbf{L}_y$  sono

$$|1, 1\rangle_y = \frac{|1, 1\rangle + i\sqrt{2}|1, 0\rangle - |1, -1\rangle}{2}, \quad |1, 0\rangle_y = \frac{|1, 1\rangle + |1, -1\rangle}{\sqrt{2}},$$

lo stato iniziale si può scrivere come

$$|\psi(0)\rangle = \frac{|1, 1\rangle - |1, -1\rangle}{\sqrt{2}}.$$

La sua evoluzione è data da

$$|\psi(t)\rangle = e^{-ict} \frac{|1,1\rangle - e^{i2ct} |1,-1\rangle}{\sqrt{2}},$$

quindi

$$|\psi(t)\rangle = |1,0\rangle_y,$$

per  $t^* = \frac{\pi}{2c}$ .

**Esercizio 2.** Un sistema ha momento angolare totale corrispondente a  $l = 1$ . Dopo aver misurato la componente del momento angolare lungo una direzione  $\vec{n}$  che forma un angolo  $\theta$  rispetto alla direzione  $z$  si è ottenuto il risultato  $\hbar$ . Se successivamente si misura  $\mathbf{L}_z$  che risultati si possono ottenere e con che probabilità?

**Sol:** Consideriamo l'operatore  $\vec{n} \cdot \vec{\mathbf{L}}$  con

$$\vec{n} = (\sin \theta \cos \phi, \sin \theta \sin \phi, \cos \theta),$$

la cui rappresentazione nel settore con  $l = 1$  è

$$\begin{aligned} \vec{n} \cdot \vec{\mathbf{L}} &= \frac{\hbar \sin \theta \cos \phi}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} + \frac{\hbar \sin \theta \sin \phi}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 0 & -i & 0 \\ i & 0 & -i \\ 0 & i & 0 \end{pmatrix} + \hbar \cos \theta \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} = \\ &= \frac{\hbar}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} \sqrt{2} \cos \theta & e^{-i\phi} \sin \theta & 0 \\ e^{i\phi} \sin \theta & 0 & e^{-i\phi} \sin \theta \\ 0 & e^{i\phi} \sin \theta & -\sqrt{2} \cos \theta \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Dopo la misura, il cui risultato è  $\hbar$ , il sistema si proietta sull'autostato corrispondente che soddisfa l'equazione

$$\det [\vec{n} \cdot \vec{\mathbf{L}} - \hbar \mathbf{I}] = 0.$$

Si ottiene quindi

$$|1,1\rangle_n = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} e^{-i\phi} (\cos \theta + 1) \\ \sqrt{2} \sin \theta \\ e^{i\phi} (-\cos \theta + 1) \end{pmatrix}.$$

Da questo stato, misurando  $\mathbf{L}_z$  si ottengono i tre possibili valori  $m = 0, \pm 1$  con probabilità

$$p_1 = \frac{(\cos \theta + 1)^2}{4},$$

$$p_0 = \frac{\sin^2 \theta}{2},$$

$$p_1 = \frac{(\cos \theta - 1)^2}{4}.$$

**Esercizio 3.** Al tempo  $t = 0$  la f.d.o. di una particella di spin zero è

$$\psi(\vec{r}, t = 0) = \frac{f(r)}{\sqrt{8\pi}} \left( 1 + \frac{x + iy + z}{r} \right),$$

con

$$\int_0^\infty dr r^2 |f(r)|^2 = 1$$

1. Quali risultati si possono ottenere facendo una misura di  $\mathbf{L}_z$  e di  $\mathbf{L}^2$  e con quali probabilità?
2. Supponendo che l'Hamiltoniana del sistema sia

$$\mathbf{H} = g\mathbf{L}_z,$$

con  $g$  costante reale, si scriva lo stato al tempo  $t > 0$ .

3. Calcolare in funzione del tempo  $\langle \mathbf{L}_x \rangle$ ,  $\langle \mathbf{L}_y \rangle$ ,  $\langle \mathbf{L}_z \rangle$

**Sol:** In coordinate sferiche

$$\begin{aligned}
 \psi(r, \theta, \phi, t=0) &= \frac{f(r)}{\sqrt{8\pi}} (1 + \cos \phi \sin \theta + i \sin \phi \sin \theta + \cos \theta) = \\
 &= \frac{f(r)}{\sqrt{8\pi}} (1 + e^{i\phi} \sin \theta + \cos \theta) = \\
 &= \frac{f(r)}{\sqrt{8\pi}} \left( \sqrt{4\pi} Y_0^0 - \sqrt{\frac{8\pi}{3}} Y_1^1 + \sqrt{\frac{4\pi}{3}} Y_1^0 \right) = \\
 &= f(r) \left( \sqrt{\frac{1}{2}} Y_0^0 - \sqrt{\frac{1}{3}} Y_1^1 + \sqrt{\frac{1}{6}} Y_1^0 \right).
 \end{aligned}$$

Quindi

$$|\psi\rangle = |f\rangle \left( \sqrt{\frac{1}{2}} |0, 0\rangle - \sqrt{\frac{1}{3}} |1, 1\rangle + \sqrt{\frac{1}{6}} |1, 0\rangle \right).$$

1. Si possono ottenere i seguenti risultati:  $L^2 = 0, 2\hbar^2$  e  $L_z = 0, \hbar$

$$l = 0 \quad P_{l=0} = \frac{1}{2},$$

$$l = 1 \quad P_{l=1} = \frac{1}{2},$$

$$m = 0 \quad P_{m=0} = \frac{1}{2} + \frac{1}{6} = \frac{2}{3},$$

$$m = 1 \quad P_{m=1} = \frac{1}{3}.$$

2. Evoluzione temporale:

$$|\psi(t)\rangle = e^{-i\frac{g\mathbf{L}_z}{\hbar}t} |\psi\rangle = |f\rangle \left( \sqrt{\frac{1}{2}} |0, 0\rangle - e^{-i\frac{g}{\hbar}t} \sqrt{\frac{1}{3}} |1, 1\rangle + \sqrt{\frac{1}{6}} |1, 0\rangle \right).$$

3. Medie:

$$\begin{aligned}
 \langle \mathbf{L}_x \rangle &= \langle \psi(t) | \frac{\mathbf{L}_+ + \mathbf{L}_-}{2} | \psi(t) \rangle = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{1}{18}} (-e^{-igt} \langle 1, 0 | \mathbf{L}_- | 1, 1 \rangle - e^{igt} \langle 1, 1 | \mathbf{L}_+ | 1, 0 \rangle) = \\
 &= -\frac{\hbar}{3} \cos gt, \\
 \langle \mathbf{L}_y \rangle &= \langle \psi(t) | \frac{\mathbf{L}_+ - \mathbf{L}_-}{2i} | \psi(t) \rangle = \frac{1}{2i} \sqrt{\frac{1}{18}} (e^{-igt} \langle 1, 0 | \mathbf{L}_- | 1, 1 \rangle - e^{igt} \langle 1, 1 | \mathbf{L}_+ | 1, 0 \rangle) = \\
 &= -\frac{\hbar}{3} \sin gt, \\
 \langle \mathbf{L}_z \rangle &= \frac{\hbar}{3}
 \end{aligned}$$

**Esercizio 4.** Calcolare i coefficienti di Clebsch-Gordan per  $l_1 = 1$  e  $l_2 = \frac{1}{2}$ .

**Sol:** Stati con  $l = \frac{3}{2}$

$$\boxed{|l = \frac{3}{2}, m = \frac{3}{2}\rangle = |m_1 = 1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle}.$$

$$\boxed{|l = \frac{3}{2}, m = -\frac{3}{2}\rangle = |m_1 = -1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle}.$$

$$\mathbf{L}_- |l = \frac{3}{2}, m = \frac{3}{2}\rangle = \hbar\sqrt{3} |l = \frac{3}{2}, m = \frac{1}{2}\rangle.$$

$$(\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-) |m_1 = 1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle = \hbar\sqrt{2} |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + \hbar |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle,$$

$$\boxed{|l = \frac{3}{2}, m = \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle}.$$

$$\mathbf{L}_-^2 |l = \frac{3}{2}, m = \frac{3}{2}\rangle = \hbar^2 2\sqrt{3} |l = \frac{3}{2}, m = -\frac{1}{2}\rangle,$$

$$\begin{aligned} (\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-)^2 |m_1 = 1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle &= \hbar (\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-) \left( \sqrt{2} |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle \right) = \\ &= \hbar^2 \left( 2 |m_1 = -1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{2} |m_1 = 0, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle + \sqrt{2} |m_1 = 0, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle \right) \end{aligned}$$

$$|l = \frac{3}{2}, m = -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = -1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = 0, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle.$$

**Stati con  $l = \frac{1}{2}$**

$$|l = \frac{1}{2}, m = \frac{1}{2}\rangle = a |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle + b |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle,$$

$$\langle l = \frac{3}{2}, m = \frac{1}{2} | l = \frac{1}{2}, m = \frac{1}{2} \rangle = a\sqrt{\frac{2}{3}} + b\sqrt{\frac{1}{3}} = 0,$$

imponendo anche la normalizzazione si ha

$$|l = \frac{1}{2}, m = \frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle.$$

$$\mathbf{L}_- |l = \frac{1}{2}, m = \frac{1}{2}\rangle = \hbar |l = \frac{1}{2}, m = -\frac{1}{2}\rangle,$$

$$\begin{aligned} (\mathbf{L}_1^- + \mathbf{L}_2^-) \left( \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = 0, m_2 = \frac{1}{2}\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = 1, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle \right) &= \\ = \hbar \left( \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = -1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle - \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = 0, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle \right) &, \end{aligned}$$

$$|l = \frac{1}{2}, m = -\frac{1}{2}\rangle = \sqrt{\frac{1}{3}} |m_1 = 0, m_2 = -\frac{1}{2}\rangle - \sqrt{\frac{2}{3}} |m_1 = -1, m_2 = \frac{1}{2}\rangle.$$

## Compiti per casa

**Esercizio 5.** Il momento magnetico dell'elettrone è

$$\vec{\mu} = -\frac{\mu_B}{\hbar} [\vec{L} + 2\vec{S}],$$

con  $\mu_B = \frac{\hbar|e|\hbar}{2m_e}$  magnetone di Bohr. In presenza di un campo magnetico costante esterno, l'energia di interazione è descritta dall'hamiltoniana

$$\mathbf{H} = -\vec{\mu} \cdot \vec{B}.$$

Supponendo che il momento angolare orbitale sia nullo ( $l = 0$ ) e che, inizialmente, l'elettrone sia preparato nell'autostato  $|\uparrow\rangle$  di  $\mathbf{S}_z$  corrispondente all'autovalore  $\frac{\hbar}{2}$  e indicando con

$$\omega_L = \frac{2\mu_B |\vec{B}|}{\hbar},$$

la frequenza di Larmor:

1. Scrivere esplicitamente l'espressione dell'operatore di evoluzione temporale.
2. Trovare l'evoluzione temporale dello stato nel caso in cui  $\vec{B} \parallel \vec{z}$
3. Trovare l'evoluzione temporale dello stato nel caso in cui  $\vec{B} = B(\sin\theta, 0, \cos\theta)$
4. Nel caso in cui  $\theta = \frac{\pi}{2}$ , esprimere lo stato nella base degli autostati dell'energia e calcolare il valor medio  $\langle \mathbf{S}_z(t) \rangle$

**Sol:** Lo stato iniziale è

$$|\psi(0)\rangle = |R\rangle |\ell=0, m=0\rangle |\uparrow\rangle$$

dove sono stati isolati i contributi radiale, angolare e di spin.

1. L'operatore di evoluzione temporale è

$$\mathbf{U} = e^{-i\frac{\mathbf{H}}{\hbar}t} = e^{i\frac{\mu_B B}{\hbar}t} = e^{-i\frac{\mu_B B}{\hbar}t\vec{\mathbf{L}}\cdot\vec{\mathbf{B}}} e^{-i\frac{2\mu_B B}{\hbar}t\vec{\mathbf{S}}\cdot\vec{\mathbf{B}}}.$$

2. La parte orbitale dell'evoluzione temporale è applicata allo stato con momento angolare nullo, per cui non c'è evoluzione di questa componente. Stesso discorso per la componente radiale. L'unica componente che evolve nel tempo è quella di spin.

$$|\chi(t)\rangle = e^{-i\frac{2\mu_B B}{\hbar}t\vec{\mathbf{S}}\cdot\vec{\mathbf{B}}} |\uparrow\rangle,$$

nel caso in cui  $\vec{\mathbf{B}} \parallel \vec{\mathbf{z}}$

$$|\chi(t)\rangle = e^{-i\frac{2\mu_B B}{\hbar}t\mathbf{S}_z} |\uparrow\rangle = e^{-i\frac{\omega_L}{2}t} |\uparrow\rangle,$$

ossia lo stato non evolve (a parte una fase globale).

3. Se  $\vec{\mathbf{B}} = B(\sin\theta, 0, \cos\theta)$

$$\begin{aligned} e^{-i\frac{2\mu_B B}{\hbar}t\vec{\mathbf{S}}\cdot\vec{\mathbf{B}}} &= e^{-i\frac{2\mu_B B}{\hbar}t(\mathbf{S}_x \sin\theta + \mathbf{S}_z \cos\theta)} = e^{-i\frac{\mu_B B}{\hbar}t(\sigma_x \sin\theta + \sigma_z \cos\theta)} = \\ &= \cos\frac{\omega_L}{2}t - i(\sigma_x \sin\theta + \sigma_z \cos\theta) \sin\frac{\omega_L}{2}t = \\ &= \cos\frac{\omega_L}{2}t - i\frac{2}{\hbar}(\mathbf{S}_x \sin\theta + \mathbf{S}_z \cos\theta) \sin\frac{\omega_L}{2}t, \end{aligned}$$

quindi

$$|\chi(t)\rangle = \left(\cos\frac{\omega_L}{2}t - i\cos\theta \sin\frac{\omega_L}{2}t\right) |\uparrow\rangle - i\sin\theta \sin\frac{\omega_L}{2}t |\downarrow\rangle$$

4. Se  $\theta = \frac{\pi}{2}$  la componenti di Spin dell'Hamiltoniana è

$$\mathbf{H}_S = \frac{2\mu_B B}{\hbar} \mathbf{S}_x,$$

quindi gli autostati dell'energia sono gli autostati di  $\mathbf{S}_x$  ossia

$$|\pm\rangle = \frac{|\uparrow\rangle \pm |\downarrow\rangle}{\sqrt{2}}.$$

Lo stato iniziale è quindi

$$|\chi(0)\rangle = \frac{|+\rangle \pm |-\rangle}{\sqrt{2}},$$

e la sua evoluzione

$$\begin{aligned} |\chi(t)\rangle &= \frac{e^{-i\frac{\mu_B B}{\hbar}t} |+\rangle \pm e^{i\frac{\mu_B B}{\hbar}t} |-\rangle}{\sqrt{2}} = \\ &= \cos\frac{\omega_L}{2}t |\uparrow\rangle - i\sin\frac{\omega_L}{2}t |\downarrow\rangle. \end{aligned}$$

Il valor medio  $\langle \mathbf{S}_z(t) \rangle$  è

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{S}_z(t) \rangle &= \langle \chi(t) | \mathbf{S}_z | \chi(t) \rangle = \cos^2\frac{\omega_L}{2}t - \sin^2\frac{\omega_L}{2}t = \\ &= \cos\omega_L t. \end{aligned}$$

**Esercizio 6.** Una particella di spin  $\frac{1}{2}$  si trova in una buca di potenziale infinita in uno stato per cui una misura di energia fornisce con probabilità  $\frac{2}{3}$  il valore  $E_1$  e con probabilità  $\frac{1}{3}$  il valore  $E_2$ .

1. Scrivere lo stato più generale che soddisfi queste condizioni. Quanti parametri reali parametrizzano tale stato?
2. Qual è la probabilità di misurare spin  $\uparrow$ ?
3. Qual è il valor medio  $\langle \mathbf{S}_z \rangle$ ?

**Sol:**

1. Lo stato generale è

$$|\psi\rangle = \frac{\sqrt{2}|E_1\rangle|\chi_1\rangle + e^{i\phi}|E_2\rangle|\chi_2\rangle}{\sqrt{3}},$$

dove  $|\chi_{1,2}\rangle$  sono due stati di spin

$$|\chi_j\rangle = \cos\theta_j|\uparrow\rangle + e^{i\nu_j}\sin\theta_j|\downarrow\rangle.$$

Quindi

$$|\psi\rangle = \frac{\sqrt{2}\cos\theta_1|E_1\rangle|\uparrow\rangle + \sqrt{2}e^{i\nu_1}\sin\theta_1|E_1\rangle|\downarrow\rangle + e^{i\phi}\cos\theta_2|E_2\rangle|\uparrow\rangle + e^{i(\phi+\nu_2)}\sin\theta_2|E_2\rangle|\downarrow\rangle}{\sqrt{3}}.$$

2. La probabilità di misurare  $\uparrow$  è

$$P_{\uparrow} = |\langle\psi|\uparrow\rangle|^2 = \frac{2\cos^2\theta_1 + \cos^2\theta_2}{3}.$$

Ovviamente

$$P_{\downarrow} = 1 - P_{\uparrow} = \frac{2\sin^2\theta_1 + \sin^2\theta_2}{3}$$

3. Valor medio:

$$\langle\mathbf{S}_z\rangle = \langle\psi|\mathbf{S}_z|\psi\rangle = \frac{\hbar}{2} \frac{2\cos^2\theta_1 + \cos^2\theta_2 - 2\sin^2\theta_1 - \sin^2\theta_2}{3} = \frac{\hbar}{2} \frac{2\cos 2\theta_1 + \cos 2\theta_2}{3}.$$

**Esercizio 7.** Una particella di spin  $\frac{1}{2}$  evolve secondo l'Hamiltoniana (dipendente dal tempo)

$$\mathbf{H} = \begin{cases} -\mu\sigma_z B_1 & \text{per } 0 \leq t \leq T \\ \mu\sigma_z B_2 & \text{per } t > T \end{cases}.$$

Al tempo  $t = 0$  lo stato del sistema è  $|\psi(0)\rangle = |+\rangle$  dove

$$\sigma_x|\pm\rangle = \pm|\pm\rangle.$$

1. Scrivere l'evoluzione temporale dello stato.

2. Determinare  $B_2$  tale che la probabilità di ottenere  $-\frac{\hbar}{2}$  in una misura di  $\mathbf{S}_y$  al tempo  $t = 2T$  sia pari a 1.

**Sol:** L'operatore di evoluzione temporale è

$$\mathbf{U} = \begin{cases} e^{i\frac{\sigma_z \mu B_1}{\hbar}t} & \text{per } 0 \leq t \leq T \\ e^{-i\frac{\sigma_z \mu (B_2(t-T) - B_1 T)}{\hbar}} & \text{per } t > T \end{cases},$$

e lo stato iniziale è

$$|\psi(0)\rangle = \frac{|\uparrow\rangle + |\downarrow\rangle}{\sqrt{2}}.$$

Quindi per  $t < T$

$$|\psi(t)\rangle = \frac{e^{i\frac{\mu B_1 t}{\hbar}}|\uparrow\rangle + e^{-i\frac{\mu B_1 t}{\hbar}}|\downarrow\rangle}{\sqrt{2}}.$$

Per  $t > T$

$$|\psi(t)\rangle = \mathbf{U}|\psi(T)\rangle = \frac{e^{i\frac{\mu(B_1 T - B_2(t-T))}{\hbar}}|\uparrow\rangle + e^{-i\frac{\mu(B_1 T - B_2(t-T))}{\hbar}}|\downarrow\rangle}{\sqrt{2}}.$$

Gli autostati di  $\sigma_y$  sono

$$|\pm_y\rangle = \frac{|\uparrow\rangle \pm i|\downarrow\rangle}{\sqrt{2}}, \quad \sigma|\pm_y\rangle = \pm|\pm_y\rangle,$$

$$|\uparrow\rangle = \frac{|+_y\rangle - |-_y\rangle}{\sqrt{2}}, \quad |\downarrow\rangle = -i\frac{|+_y\rangle + |-_y\rangle}{\sqrt{2}},$$

quindi

$$\begin{aligned} |\psi(2T)\rangle &= \frac{e^{i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}}|\uparrow\rangle + e^{-i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}}|\downarrow\rangle}{\sqrt{2}} = \\ &= \frac{e^{i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}} - ie^{-i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}}}{2}|+_y\rangle - \frac{e^{i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}} + ie^{-i\frac{\mu(B_1 - B_2)T}{\hbar}}}{2}|-_y\rangle. \end{aligned}$$

Affinché  $|\psi(2T)\rangle = e^{i\phi}|-y\rangle$  si deve avere

$$\left| \frac{e^{i\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar}} - ie^{-i\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar}}}{2} \right|^2 = \frac{2 + i \left( e^{i2\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar}} - e^{-i2\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar}} \right)}{4} = \frac{1 - \sin 2\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar}}{2} = 1,$$

ossia

$$2\frac{\mu(B_1-B_2)T}{\hbar} = -\frac{4n+1}{2}\pi,$$

$$B_2 = B_1 + \frac{4n+1}{4\mu T}\hbar\pi.$$

**Esercizio 8.** La funzione d'onda di una particella ha la forma

$$\psi(x, y, z) = Axyf(r),$$

con  $r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$  e  $A$  fattore di normalizzazione. Calcolare i possibili risultati di una misura di  $\mathbf{L}^2$  e  $\mathbf{L}_z$  con le rispettive probabilità.

**Sol:** In coordinate sferiche

$$\psi = \frac{A}{2}r^2 f(r) \sin^2 \theta \sin(2\phi) = \frac{A}{2}r^2 f(r) \varphi(\theta, \phi),$$

la parte angolare  $|\varphi\rangle$  ha come funzione d'onda

$$\varphi(\theta, \phi) = \sin^2 \theta \frac{e^{i2\phi} - e^{-i2\phi}}{2i},$$

ossia

$$|\varphi\rangle = \frac{1}{2i} \sum_{l=2}^{\infty} [c_l |l, m=2\rangle - d_l |l, m=-2\rangle].$$

Notiamo che  $Y_2^{\pm 2} = -\sqrt{\frac{15}{32\pi}} e^{\pm i2\phi} \sin^2 \theta$  quindi

$$\varphi(\theta, \phi) = i\sqrt{\frac{8\pi}{15}} [Y_2^2(\theta, \phi) - Y_2^{-2}(\theta, \phi)].$$

Lo stato del sistema è della forma

$$|\psi\rangle = |R\rangle |\varphi\rangle = |R\rangle \frac{|2, 2\rangle - |2, -2\rangle}{\sqrt{2}}.$$

Misurando  $\mathbf{L}^2$  si ottiene il risultato  $6\hbar$  con probabilità  $p_{l=2} = 1$ , misurando  $\mathbf{L}_z$  si ottengono i due possibili risultati  $\pm 2\hbar$  entrambi con probabilità  $p_{\pm m} = \frac{1}{2}$ .

**Esercizio 9.** L'Hamiltoniana di un rotatore sferico quantistico dotato di momento di inerzia  $I$  è

$$\mathbf{H} = \frac{\mathbf{L}^2}{2I} + \mu B \mathbf{L}_z.$$

La f.d.o. del sistema al tempo  $t = 0$  è

$$\psi(\theta, \phi; t = 0) = A(\cos \theta + \sin \theta \cos \phi).$$

1. Determinare il valore di  $A$ .
2. Determinare in funzione del tempo  $\langle \mathbf{L}_x \rangle$
3. Determinare la probabilità che facendo una misura si ottenga

$$\frac{\pi}{4} < \theta < \frac{3}{4}\pi, \quad \text{e} \quad -\frac{\pi}{4} < \phi < \frac{\pi}{4}.$$

**Sol:** Possiamo scrivere la funzione d'onda in termini di armoniche sferiche. Ricordando che

$$Y_1^0 = \sqrt{\frac{3}{4\pi}} \cos \theta, \quad Y_1^{\pm 1} = \mp \sqrt{\frac{3}{8\pi}} e^{\pm i\phi} \sin \theta,$$

si ottiene

$$\psi(\theta, \phi; t = 0) = A\sqrt{\frac{8\pi}{3}} \left( \frac{1}{\sqrt{2}} Y_1^0 - \frac{1}{2} Y_1^1 + \frac{1}{2} Y_1^{-1} \right).$$

1. Normalizzazione:

$$A = \sqrt{\frac{3}{8\pi}}.$$

2. Lo stato evoluto è

$$\begin{aligned} |\psi(t)\rangle &= e^{-i\left(\frac{\mathbf{L}^2}{2I\hbar} + \frac{\mu B}{\hbar}\mathbf{L}_z\right)t} \left( \frac{1}{\sqrt{2}}|1,0\rangle - \frac{1}{2}|1,1\rangle + \frac{1}{2}|1,-1\rangle \right) = \\ &= e^{-i\frac{E}{\hbar}t} \left( \frac{1}{\sqrt{2}}|1,0\rangle - e^{-i\mu Bt}\frac{1}{2}|1,1\rangle + \frac{1}{2}e^{i\mu Bt}|1,-1\rangle \right). \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \langle \mathbf{L}_x \rangle &= \langle \psi(t) | \frac{\mathbf{L}_+ + \mathbf{L}_-}{2} | \psi(t) \rangle = \\ &= \frac{1}{\sqrt{2}} \left( \frac{e^{-i\mu Bt}}{2} \langle 1, -1 | \mathbf{L}_- | 1, 0 \rangle - \frac{e^{-i\mu Bt}}{2} \langle 1, 0 | \mathbf{L}_- | 1, 1 \rangle - \frac{e^{i\mu Bt}}{2} \langle 1, 1 | \mathbf{L}_+ | 1, 0 \rangle + \frac{e^{i\mu Bt}}{2} \langle 1, 0 | \mathbf{L}_+ | 1, -1 \rangle \right) = 0 \end{aligned}$$

3. Probabilità che  $\frac{\pi}{4} < \theta < \frac{3}{4}\pi$ , e  $-\frac{\pi}{4} < \phi < \frac{\pi}{4}$ :

$$\psi(x, t) = \sqrt{\frac{3}{8\pi}} (\cos \theta + \sin \theta \cos(\mu Bt - \phi)),$$

$$|\psi(x, t)|^2 = \frac{3}{8\pi} (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta \cos^2(\mu Bt - \phi) + \cos(\mu Bt - \phi) \sin 2\theta)$$

$$\begin{aligned} P &= \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\phi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{3}{4}\pi} d\theta \sin \theta |\psi(x, t)|^2 = \\ &= \frac{3}{8\pi} \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\phi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{3}{4}\pi} d\theta \sin \theta (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta \cos^2(\mu Bt - \phi) + \cos(\mu Bt - \phi) \sin 2\theta) = \\ &= \frac{3}{8\pi} \int_{-\frac{\pi}{4}}^{\frac{\pi}{4}} d\phi \int_{\frac{\pi}{4}}^{\frac{3}{4}\pi} d\theta \sin \theta (\cos^2 \theta + \sin^2 \theta \cos^2(\mu Bt - \phi)) = \\ &= \frac{7\pi + 10 \cos 2\mu Bt}{32\sqrt{2}\pi} \end{aligned}$$